

Lucrare de laborator 5  
Măsurarea impedanțelor

**Scop:** Măsurarea impedanțelor folosind diverse metode de măsură, compararea configurațiilor 2T și 4T, utilizarea unui LCR metru, construirea și etalonarea unui ohmetru numeric (convertor rezistență-tensiune) cu AO.

**Breviar teoretic**

În regim sinusoidal se definesc impedanța  $Z = \frac{U}{I}$  și admitanța  $Y = \frac{I}{U} = \frac{1}{Z}$ , unde  $U$  și  $I$  reprezintă fazorii tensiunii și intensității curentului electric din figura 1a.

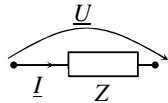


Figura 1a

În general aceste mărimi sînt mărimi complexe, putînd fi scrise sub forma *algebraică*

$$Z = R + jX, Y = G + jB$$

$R$  – rezistența serie

$X$  – reactanța serie ( $X > 0$  pentru impedanțe inductive,  $X < 0$  pt. impedanțe capacitive)

$G$  – conductanța paralel

$B$  – susceptanța paralel ( $B < 0$  pentru admitanțe inductive și  $B > 0$  pentru admitanțe capacitive)

Relația de legătură între mărimile impedanței și ale admitanței este:

$$R = \frac{G}{G^2 + B^2} \quad X = -\frac{B}{G^2 + B^2}$$

În forma *exponențială*, admitanța și impedanța se pot scrie

$$Z = |Z| \cdot e^{j\varphi_Z} \text{ respectiv } Y = |Y| \cdot e^{j\varphi_Y}$$

$$\text{unde } \varphi_Z = \varphi_U - \varphi_I = -\varphi_Y \text{ și } |Z| = \frac{|U|}{|I|} = \frac{1}{|Y|}$$

**Modelul unei reactanțe cu pierderi**

O reactanță cu pierderi este un grup L,R sau C,R (pierderile reprezintă disipația de putere pe rezistența R), avînd la frecvența  $f$  un factor de calitate  $Q$ . Pentru aceasta sînt posibile două modele de circuit: serie și paralel. În figura 1b sînt desenate cele 2 modele pentru o reactanță cu pierderi.

$X$  poate fi reactanța unei bobine, respectiv condensator:

$$X_L = \omega L, \quad X_C = -\frac{1}{\omega C}$$

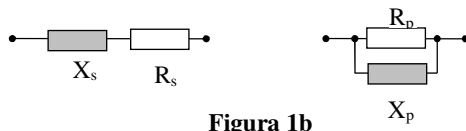


Figura 1b

Pentru o impedanță se definește factorul de calitate  $Q = \frac{P_{reactivă}}{P_{activă}}$ . Plecînd de la această definiție, factorul de calitate pentru fiecare din cele două modele se poate exprima astfel:

$$Q = Q_s = \frac{I^2 |X|}{I^2 R} = \frac{|X|}{R} = \frac{|X_s|}{R_s} = \frac{\omega L_s}{R_s} = \frac{1}{\omega R_s C_s}$$

$$Q = Q_p = \frac{\frac{U^2}{R}}{\frac{U^2}{|X|}} = \frac{R}{|X|} = \frac{R_p}{|X_p|} = \frac{R_p}{\omega L_p} = \omega R_p C_p$$

Egalînd cele două relații de mai sus se obțin relațiile de legătură dintre modelul serie și paralel, pentru o frecvență fixată:

$$X_p = X_s \left(1 + \frac{1}{Q^2}\right) = X_s (1 + D^2)$$

$$R_p = R_s (1 + Q^2)$$

Relația de echivalență între reactanțe se mai poate scrie în funcție de tipul reactanței, capacitivă respectiv inductivă, astfel:

$$L_p = L_s (1 + 1/Q^2) \quad C_s = C_p (1 + 1/Q^2) \quad (1)$$

Pentru o reactanță cu pierderi se definește tangenta unghiului de pierderi,  $D$ ,

$$D = \frac{1}{Q}$$

**Măsurarea la LCR-metru a componentelor în curent alternativ**

LCR-metrul numeric, numit și *punte cu echilibrare automată – ABB – Auto Balancing Bridge* măsoară automat partea reală și imaginară a tensiunilor pe sursa de alimentare și componenta necunoscută. Pe baza acestor valori el calculează mărimile  $R_s$ ,  $C_s$ ,  $R_p$ ,  $C_p$ ,  $Q$  etc prezentate anterior.

Calculul efectuat de aparat se bazează pe diagramele fazoriale din Figura 2:

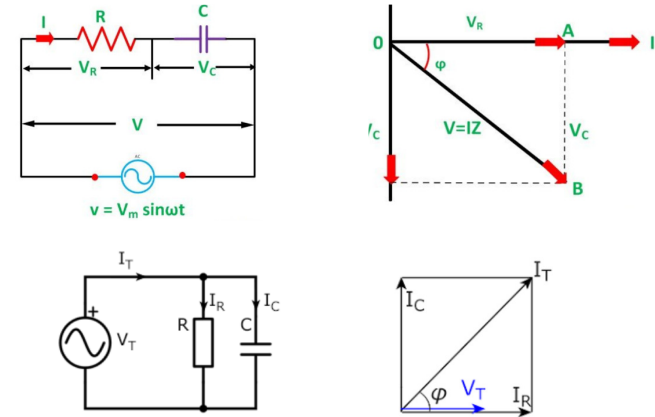


Figura 2: Diagramele fazoriale ale tensiunii și curentului printr-o impedanță complexă

Pentru un grup RC serie în regim sinusoidal, pe figura 2 se definesc unghiurile  $\varphi$ ,  $\delta$  și următoarele ecuații:

$$\operatorname{tg} \varphi = |V_C| / V_R \quad Q = |X_C| / R = 1/\omega RC \quad \delta = 90 - \varphi \quad D = \operatorname{tg} \delta = 1/Q$$

iar pentru RC paralel:

$$\operatorname{tg} \varphi = |I_C| / I_R \quad Q = R / |X_C| = \omega RC$$

### Măsurări la rezonanță pentru un circuit RLC

Măsurările de pînă acum erau făcute la o frecvență oarecare, selectată de utilizator. Se știe că un circuit RLC, Figura 3, are o frecvență de rezonanță  $f_0 = 1/(2\pi\sqrt{LC})$ . La rezonanță,  $X_L = |X_C|$  și impedanța circuitului devine minimă, egală cu rezistența  $r$ . În acest caz, un circuit pur LC (cu  $r=0$ ) ar avea  $Q=\infty$ .

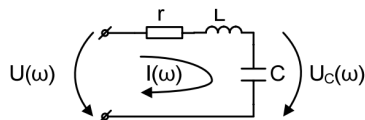


Figura 3: Circuit rezonant RLC

Tensiunea pe condensator la frecv.  $f=f_0$  este de  $Q$  ori mai mare decît tensiunea de alimentare  $U$ :

$$u_c(\omega) = \frac{|I|}{\omega C} = \frac{1}{\omega C} \frac{U}{\sqrt{r^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}} \Big|_{\omega=\omega_0=\frac{1}{\sqrt{LC}}} = \frac{1}{\omega_0 C r} U = \frac{\omega_0 L}{r} U = Q U$$

Prin urmare, o metodă de măsură a  $Q$  este măsurarea la frecvența de rezonanță a raportului între modulul  $|U_C|$  și  $U$  (semnificația modului fiind tensiunea citită de voltmetru):

$$Q = \frac{|U_C|}{U} \quad (2)$$

O altă metodă de măsurare a lui  $Q$  este dezacordarea circuitului față de rezonanță, și determinarea benzii la -3dB în jurul  $f_0$ , la care amplitudinea  $|U_C|$  scade cu 3dB (0.707 în raport) față de maximum la rezonanță (Figura 4).

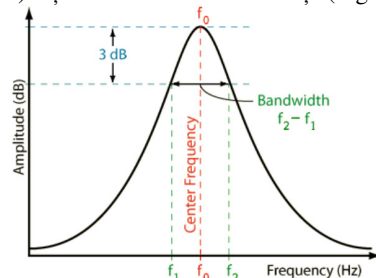


Figura 4: Caracteristica de amplitudine pentru un circuit RLC rezonant

Această scădere are loc atât în stînga (la frecv.  $f_1 < f_0$ ) cît și în dreapta, la  $f_2 > f_0$ , prin urmare, spre deosebire de un FTJ sau FTS care au o singură frecvență de -3dB (tăiere), acest circuit **are două frecvențe de tăiere  $f_1$  și  $f_2$**  și se numește filtru trece-bandă FTB (*engl: band-pass filter BPF*). Banda la -3dB se definește ca  $B=f_2-f_1$ . În acest caz factorul de calitate este:

$$Q = \frac{f_0}{f_2 - f_1} = \frac{f_0}{B}$$

### Comportarea în frecvență a unui grup LC serie

Impedanța circuitului LC serie depinde puternic de frecvență și este

$$Z(\omega) = j\omega L + \frac{1}{j\omega C}$$

Dacă este preponderent efectul capacitiv, atunci impedanța se poate scrie

$$Z(\omega) = \frac{1}{j\omega C} (1 - \omega^2 LC) = \frac{1}{j\omega \frac{C}{1 - \omega^2 LC}} = \frac{1}{j\omega C_e}$$

unde

$$C_e = \frac{C}{1 - \omega^2 LC}$$

Capacitatea echivalentă variază cu frecvența. Mai mult, după ce frecvența crește peste frecvența de rezonanță:

$$\omega_r = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad (3)$$

capacitatea își schimbă semnul (după frecvența de rezonanță va predomina efectul inductiv), unde

$$L_e = L \left(1 - \frac{1}{\omega^2 LC}\right) \quad (4)$$

### Comportarea în frecvență a unui grup LC paralel

Admitanța circuitului LC paralel este

$$Y(\omega) = j\omega C + \frac{1}{j\omega L}$$

Dacă este preponderent efectul inductiv atunci admitanța se poate scrie

$$Y(\omega) = \frac{1}{j\omega L} (1 - \omega^2 LC) = \frac{1}{j\omega \frac{L}{1 - \omega^2 LC}} = \frac{1}{j\omega L_e}$$

unde inductanța echivalentă văzută la borne este:

$$L_e = \frac{L}{1 - \omega^2 LC}$$

Se observă că inductanța echivalentă variază cu frecvența. Mai mult, după ce frecvența crește peste frecvența de rezonanță  $\omega_r = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ , inductanța își schimbă semnul (după frecvența de rezonanță va predomina efectul capacitiv), unde

$$C_e = C \left(1 - \frac{1}{\omega^2 LC}\right)$$

**Observație:** Cele două modele prezentate anterior sînt folosite și pentru cazul variației cu frecvența a elementului reactiv ( $L, C$ ) datorită reactanței parazită ( $C_{pz}, L_{pz}$ ). De exemplu, la măsurarea unei bobine reale, în practică există o capacitate parazită paralel, care face ca valoarea măsurată a bobinei să fie de forma  $L_c$  de mai sus, și să varieze cu frecvența.

### Principiul măsurării cuadripolare (4T)

Atunci cînd se măsoară impedanțe mici, sau cînd sondele de măsură au lungime mare (măsurare la distanță), impedanța sondelor și a rezistențelor de contact poate să nu mai fie neglijabilă, fiind comparabilă cu impedanța  $Z_x$ . Principiul de măsură folosește în fiecare capăt al impedanței două terminale. O pereche de terminale este folosită pentru injectarea curentului prin impedanța necunoscută  $Z_x$ , iar cealaltă pentru măsurarea tensiunii care cade pe  $Z_x$ . Conexiunea se numește *cuadripolară* datorită celor 4 terminale. Cele 2 perechi de terminale se conectează cît mai aproape de corpul impedanței.

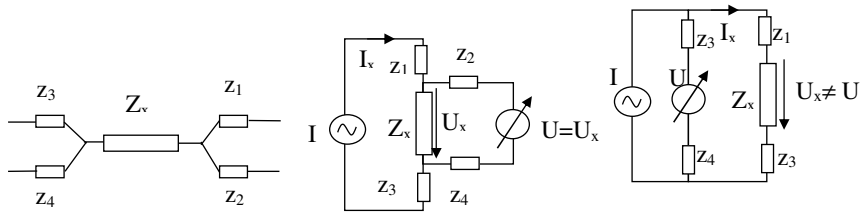


Figura 5a: Modelul quadripolar (4T)

Figura 5b: Modelul bipolar (2T)

Cele 4 impedanțe (nedorite) ale celor 4 borne de măsură sînt  $z_1, z_2, z_3, z_4$ . Se observă că  $z_2$  și  $z_4$  sînt în serie cu voltmetrul care are impedanța de intrare foarte mare deci sînt neglijabile.  $z_1$  și  $z_3$  apar în serie cu sursa de curent, cu impedanța internă mare, așadar devin și ele neglijabile. Aceasta schemă permite deci minimizarea efectului celor 4 impedanțe nedorite, făcîndu-le să apară în serie cu alte impedanțe mari care există deja în circuit.

Dacă se folosesc doar două terminale (conexiunea bipolară din figura 5b), nu se mai pot separa căile de „curent” și „tensiune” și se măsoară impedanța care include și impedanța sondelor:

$$Z_m = Z_x + z_1 + z_3$$

făcîndu-se o eroare sistematică

$$\varepsilon_{Z_x}^s = \frac{z_1 + z_3}{Z_x}$$

De exemplu, în cazul măsurării unei rezistențe  $R$ , folosind pentru conectare cabluri avînd rezistența  $r$ , se obține eroarea sistematică, în cazul folosirii configurației bipolare (se folosesc doar două terminale):

$$\varepsilon_R^s = \frac{2r}{R}$$

### Principiul măsurării tripolare (3T)

În conexiunea 4T putem elimina efectul impedanțelor parazită *mici* punîndu-le în *serie* cu alte impedanțe (deja existente) mai *mari*.

În conexiunea 3T putem elimina efectul impedanțelor parazită *mari* punîndu-le în *paralel* cu alte impedanțe (deja existente) mai *mici*.

În figură se vede cum capacitatea parazită  $C_p$  apare în paralel pe impedanța necunoscută  $Z_x$  la măsurarea cu 2 terminale (sondele de măsură care au rezistență și inductanță parazită serie ---■---

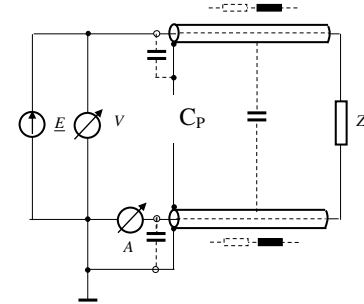


Figura 6: Principiul măsurării tripolare

În cazul  $Z_x$  mare, aceste elemente parazită serie de impedanță mult mai mică nu contează, dar  $C_p$  contează căci la  $C_p$  mic, reactanța  $X_p = 1/\omega C_p$  este mare, comparabilă cu  $Z_x$ .

Conexiunea tripolară sau 3T (Figura 6) introduce al treilea „terminal” sub forma ecranului cablurilor coaxiale, legate împreună la masă. În acest caz, capacitatea parazită  $C_p$  se formează între elementele de arie mai mare (ecranul este mai mare decît conductorul interior). Întrucît cele 2 ecrane sînt echipotențiale, prin  $C_p$  nu mai trece curent, deci efectul său este eliminat. Cea mai uzuală aplicație a măsurării  $Z_x$  mari este *măsurarea  $C_x$  mici*.

De exemplu, la  $f=1\text{KHz}$ ,  $C=1\text{pF}$  are  $X_c=0.159\text{M}\Omega$ , iar capacitățile parazită uzuale sînt mai mari decît acest  $C$  (zeci de pF). În aceste condiții, măsurarea 2T produce erori mult mai mari decît 3T.

### Principiul măsurării pentapolare (5T)

Măsurarea 5T reprezintă combinarea 4T cu 3T, adică se folosesc 4 cabluri coaxiale, avînd astfel cele 4 terminale (conductorii centrali) plus cele 4 ecrane conectate între ele, care formează un singur terminal dpdv electric :  $4+1=5$  (Figura 7):

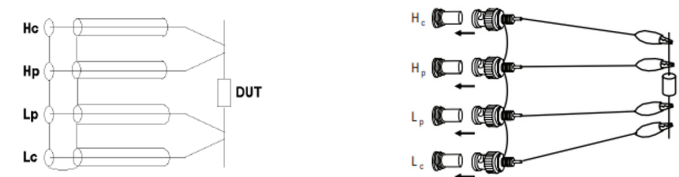


Figura 7: Principiul măsurării pentapolare

Cele 4 borne (notate H<sub>C</sub>, H<sub>P</sub>, L<sub>P</sub>, L<sub>C</sub> pe desen) sînt sub forma unor mufe BNC, care sînt implicit pentru cablu coaxial, iar ecranele sînt conectate împreună intern la instrument. Două cîte 2 borne din cele 4 se unesc pe terminalul impedanței necunoscute. Pt. a simplifica modul de conectare, se folosesc 2 crocodili speciali (eng. *Kelvin Clips*) - Figura 8, la fiecare ajungînd cîte 2 fire, iar cele 2 „fălci” metalice sînt izolate între ele și se ating doar pe terminal.



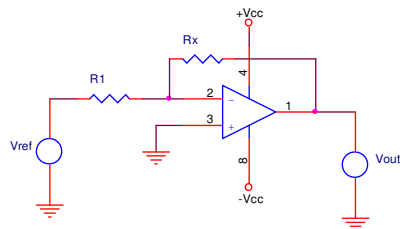
**Figura 8:** *Kelvin Clip* : unul dintre cei 2 crocodili speciali pentru conexiuni 4T

### Ohmetru realizat cu amplificator operațional

Ohmetrele realizate numai din componente pasive și o sursă de tensiune (baterie), așa cum se întîlnesc în compunerea multimetrelor analogice, au dezavantajul unei scări neliniare: dîndu-se o sursă de tensiune de valoare E, obținem  $I = E/R_x$ , așadar curentul care circulă prin instrumentul de măsură este proporțional cu inversul rezistenței. Aceasta nu este o problema gravă în cazul unui instrument analogic (cu ac indicator), deoarece se desenează o scară suplimentară cu gradații după legea 1/R.

În cazul multimetrelor numerice însă, este esențială obținerea unei scări liniare, deoarece prin excelență voltmetrul numeric din compunerea multimetrului este liniar, și orice mărime care se dorește măsurată trebuie să fie convertită într-o tensiune după o relație liniară.

O soluție care folosește componente active este dată în schema din figura 9



**Figura 9:** Ohmetru cu scara liniară, varianta cu sursă dublă

Datorită configurației inversoare, relația de conversie este:

$$V_{out} = -\frac{R_x}{R_1} V_{ref}$$

adică o relație de proporționalitate directă între  $V_{out}$  și  $R_x$ . Pe baza acestei relații se poate obține valoarea rezistenței necunoscute din valoarea citită pe voltmetru.

$$V_{out} = K \cdot R_x \quad (5)$$

unde  $K = \frac{V_{ref}}{R_1} \left[ \frac{V}{\Omega} \right]$  reprezintă constanta de etalonare a ohmetrului. Semnul minus a fost omis, deoarece se poate elimina prin inversarea bornelor voltmetrului.

De exemplu, dacă  $V_{ref} = 10V$ , iar  $R_1 = 10k\Omega$ , se obține  $K = 1 \frac{V}{k\Omega}$ , ceea ce înseamnă că, dacă la ohmetru se conectează o rezistență  $R_x = 1k\Omega$ , voltmetrul va indica la ieșire o tensiune  $V_{out} = K \cdot R_x = 1 \frac{V}{k\Omega} \cdot 1k\Omega = 1V$ . Astfel, valoarea tensiunii indicate de voltmetru în volți va reprezenta valoarea rezistenței necunoscute în  $k\Omega$ .

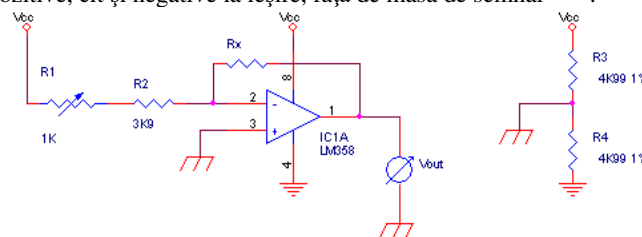
Un alt parametru de interes pentru ohmetrul realizat este domeniul de măsură, intervalul în care poate măsura rezistența  $R_x$ . Conform relației (5) domeniul de măsură pentru  $R_x$  va fi cuprins între valoarea zero și valoarea  $\frac{V_{out,max}}{K}$ , adică depinde de valoarea maximă a tensiunii pe care o poate avea tensiunea de la ieșirea ohmetrului. Valoarea maximă a tensiunii de ieșire este limitată de tensiunea de alimentare a amplificatorului operațional. Această tensiune poate fi limitată și de tensiunea de capăt de scară a voltmetrului, dacă aceasta este mai mică decât tensiunea de alimentare a AO.

Schema din figura 9 se bazează pe configurația inversoare „clasică” a AO, alimentat de la o sursă dublă (+/- Vcc față de masă). Existența unei surse negative permite obținerea unei tensiuni negative la ieșire atunci cînd intrarea este pozitivă. În cazul aparatelor portabile însă, alimentate de la o baterie, este neeconomică existența unei surse duble.

O soluție este folosirea unei surse simple de valoare Vcc, și împărțirea sa în 2 jumătăți. Astfel se creează o masă locală, „convențională” (masa pentru semnal), la mijlocul domeniului [0..Vcc] cu ajutorul unui divizor rezistiv.

Pe schema din figura 10, masa convențională, de semnal, avînd simbolul  $\text{---}$  se află la  $V_{cc}/2$  mai jos față de borna (+) a sursei de alimentare, și la  $V_{cc}/2$  mai sus față de borna de masă  $\text{---}$  a sursei de alimentare.

Prin urmare, am creat două surse, de valoare  $+V_{cc}/2$  și  $-V_{cc}/2$  față de masa de semnal  $\text{---}$  (referință atît pt. semnalul de intrare cît și de ieșire), pornind de la sursa simplă. Deci, excursia maximă a acestor semnale va fi de  $\pm V_{cc}/2$  în jurul acestei mase. Putem acum obține atît tensiuni pozitive, cît și negative la ieșire, față de masa de semnal  $\text{---}$ .



Legenda:  $\text{---}$  Noua masa locală (convențională) a schemei  $\text{---}$  Masa sursei de alimentare

**Figura 10:** Ohmetru cu scara liniară, varianta cu sursă simplă

Pentru a nu complica schema cu o tensiune adițională, vom folosi ca tensiune de referință,  $V_{ref}$  din figura 9 (de la intrare), valoarea  $V_{cc}/2$  față de masa de semnal  $\text{---}$  (adică  $V_{cc}$  față de masa de alimentare  $\text{---}$ ), deci aceeași tensiune ca și borna 8 a AO. Voltmetrul se va conecta între ieșirea din AO și masa  $\text{---}$  și va indica valori negative:

$$V_{out} = -\frac{V_{cc}}{2} \frac{R_X}{R_1 + R_2} = -KR_X \quad (6)$$

Pentru o citire ușoară pe voltmetrul numeric, impunem  $K=1V/K\Omega$ . Întrucît tensiunea dată de sursa din laborator poate varia, am introdus semireglabilul  $R_1$  prin a cărui reglare fină se va aduce valoarea lui  $K$  cît mai aproape de 1.

**Observație 1:** Tensiunea de ieșire a AO nu poate depăși valoarea sursei de alimentare, adică  $\pm V_{cc}/2$  față de  $\overline{0}$ . Dacă  $K=1$  și  $V_{cc}=9V$ , rezultă că nu se pot măsura la aceasta rezistențe mai mari decît  $4.5 K\Omega$  ( $R_{x\text{ cap scară}} = 4.5K\Omega$ ). Pentru  $V_{cc}$  de la fiecare masă, aceasta valoare va varia corespunzător.

**Observație 2:** Limita dată de observația 1 nu se atinge, deoarece AO folosit nu are o excursie liniară între valorile extreme ale tensiunilor sale de alimentare (- și +). La unele AO (de exemplu „clasicul” 741) există o diferență de cîtiva V între valoarea maximă a tensiunii care se poate obține la ieșire și tensiunea de alimentare. Prin urmare, dacă s-ar folosi 741 alimentat la 9V, tensiunea minimă de ieșire ar fi de circa 3.4V, și cea maximă 9-3.4 = 5.6V, deci doar circa  $\pm 1V$  în jurul valorii de mijloc, care este masa convențională  $\overline{0}$  ! Aceste circuite, de generații mai vechi, sînt proiectate explicit pentru a funcționa de la surse duble de valori relativ mari. Circuitul LM358 a fost ales pentru că este optimizat pentru a funcționa de la surse simple (single supply sau single rail), adică excursia tensiunii de ieșire specificată în catalog pentru alimentarea de la sursa simplă este între 0V și circa  $V_{cc}-1.5V$ . Există și AO care pot obține la ieșire tensiuni egale sau foarte apropiate de ambele tensiuni de alimentare (rail-to-rail swing).

## Desfășurarea lucrării

### 1. Realizarea unui ohmetru numeric cu scară liniară

Se dorește implementarea unui ohmetrului numeric cu scară liniară prezentat în figurile 9 și 10. Se va regla din potențiometrul o scară  $K=1V/K\Omega$  pentru ohmetrul realizat.

a) realizarea și etalonarea ohmetrului:

Se realizează pe machetă schema din figura 10. Se folosește unul dintre cele 2 amplificatoare operaționale disponibile în capsula circuitului LM358. Dispunerea terminalelor este dată în figura 11. Conectarea semireglabilului se va face folosind pinul din mijloc (cursorul) și oricare dintre ceilalți 2 pini. Pentru crearea masei  $\overline{0}$  se pot folosi orice valori de rezistențe egale de precizie 1% disponibile, de ordinul  $K\Omega$  (nu doar 4K99).

**Atenție!** Se verifică cu voltmetrul valoarea și polaritatea sursei de alimentare, reglată la valoarea în funcție de nr. mesei, înainte de a alimenta montajul. De asemenea, verificați că la borna neagră a plăcii de test (masa sursei de alimentare  $\overline{0}$ ) să fie conectată numai sursa, rezistența  $R_4$ , și pinul 4 al AO. Nu legați din greșeală și masa de semnal  $\overline{0}$  tot la această bornă ! Masa de semnal este la  $V_{cc}/2$  de masa „reală”  $\overline{0}$  (borna neagră), deci este masă doar din punct de vedere al semnalului de ieșire. Alegeți altă bornă a plăcii de test pentru a conecta masa  $\overline{0}$

**Atenție!** Pentru a măsura tensiunea de ieșire (negativă), crocodilul negru al voltmetrului se leagă la masa de semnal  $\overline{0}$ , conform schemei ! verificați apoi că pe pinii 8, respectiv 4 ai AO măsurați  $\pm V_{cc}/2$ .

Pentru etalonare, se introduce în locul lui  $R_x$  o rezistență de precizie de  $1.00K\Omega$  (sau altă valoare între  $1..3K\Omega$  disponibilă la masă, dar obligatoriu de toleranță de 1% - nu are sens să

încercăm să etalonăm un aparat folosind un etalon imprecis!). Dacă rezistența etalon are  $X.YZ k\Omega$ , se rotește semireglabilul pînă cînd tensiunea indicată pe voltmetru este  $-X.YZ V$ . Se obține în felul acesta o scară  $K=1V/K\Omega$  pentru ohmetru.

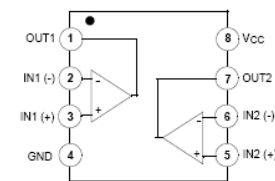


Figura 11: Circuitul integrat LM358

b) Se deconectează rezistența de precizie, folosită pt. etalonare, și se conectează pe rînd în locul ei două rezistențe la alegere, de valori mai mici decît  $3.3K\Omega$ . Citind pe afișajul voltmetrului, se determină valorile celor două rezistențe  $R_{x1,2\text{ mas}}$ .

Se deconectează rezistențele din montaj și se măsoară  $R_{x1,2\text{ real}}$  folosind ohmetrul multimetrului. **Atenție!** nu încercați să măsurați o rezistență conectată în circuit ! rezistența se va deconecta pentru a fi măsurată. Se calculează erorile relative.

c) Se măsoară  $V_{out,max}$  la ieșirea schemei. Cum se obține  $V_{out,max}$ ? Utilizînd această valoare măsurată, se calculează valoarea de cap de scară  $R_{X,CS\text{ mäs}}$  care poate fi măsurat cu acest ohmetru.

d) Se măsoară la ohmetrul multimetrului o rezistență  $R_{x3}$  între  $5..10K\Omega$ ; ce valoare indică ohmetrul nostru ( $R_{x3\text{ mas}}$ )? Calculați eroarea față de valoarea reală. De ce este mult mai mare decît la punctul b)? Pentru a explica eroarea obținută, se măsoară, folosind ohmetrul multimetrului, valoarea la care s-a reglat potențiometrul pentru etalonare, precum și  $R_2$  de pe schemă (scoase de pe placă). Se măsoară și valoarea tensiunii de alimentare. Pe baza lor, din relația (6) se calculează apoi rezistența  $R_{X,CS\text{ calc}}$ . Cum este  $R_{x\text{ cap scară}}$  față de  $R_{x3\text{ real}}$  ?

e) Identificați și explicați cauzele de erori ale acestei scheme.

### 2. Măsurarea unor rezistențe mici

Se vor folosi și compara conexiunea bipolară (2T) și cea cuadripolară (4T) pentru măsurarea rezistențelor de valori mici. Pentru măsurarea bipolară se folosește ohmetrul numeric, și pt. cuadripolară, LCR-metrul (la care se setează modul de afișare -> VALUE)

a) Se măsoară în modul bipolar (2T - ohmetru) și cuadripolar (4T - LCR-metru) 4 rezistențe: un fir de lungime de ordinul cm (rezistență de valoare f. mică) și 3 rezistențe fizice de valori aproximativ  $R_1=1\Omega$ ,  $R_2=10\Omega$ ,  $R_3=50\Omega$  (se vor nota valorile nominale folosite). Vom considera că valoarea reală este cea indicată de LCR-metru, înainte de măsurătoare **verificați că unind crocodilii LCR-metrului valoarea indicată este aproape de 0**, în caz contrar este o problemă cu conexiunile de măsură !

Se calculează eroarea relativă la măsurarea la ohmetru:

$$\epsilon_R = (R_{2T} - R_{4T}) * 100 / R_{4T} \quad [\%]$$

Observați că pt. valorile foarte mici (în special pentru rezistența firului) erorile la 2T sînt foarte mari, ceea ce era intuitiv, căci încercăm să măsurăm rezistența unui fir folosind alte două fire (sondele de măsură) mai lungi decît el !

Explicați de ce am făcut presupunerea de mai sus (valoarea măsurată în 4T este cea reală).

b) Pentru a măsura rezistențe mici atunci cînd este disponibilă doar conexiunea 2T se poate realiza *corecția erorii sistematice*, considerînd că aceasta este dată în principal de rezistența sondelor de măsură (cabluri): se conectează crocodilii ohmetrului direct între ei. Se notează valoarea indicată  $\Delta R$ , care nu va fi zero.

Se încearcă determinarea mai precisă a valorii rezistențelor decît la punctul a în conexiunea 2T, făcînd corecția erorii sistematice (se scade valoarea rezistenței cablurilor cu crocodilii din valoarea rezistenței 2T). Se determină eroarea relativă a acestei valori față de valoarea 4T:

$$\varepsilon'_R = (R_{2T \text{ corectat}} - R_{4T}) * 100 / R_{4T} \quad [\%]$$

Se constată că această eroare este mai mică, totuși, nu este nulă; rezultă că această metodă de corecție nu este la fel de bună ca măsurarea cuadrupolară de la a). *Explicați de ce, în special în cazul rezistențelor f. mici (rezistența firului).*

### 3. Măsurarea unor condensatoare și bobine

#### a) măsurarea capacităților

Se măsoară 3 capacități existente la masă:

- un condensator stiroflex (polistiren) de 100 ... 330pF
- un condensator ceramic multistrat de 10nF... 100nF
- un condensator cu poliester sau polipropilenă de 47nF... 470nF



Figura 12: condensatoare: ceramice, stiroflex, poliester, polipropilenă

- Se notează valoarea nominală  $C_{NOM}$ . Dacă nu este scrisă explicit unitatea de măsură (de ex. 1uF) ci doar o valoare numerică ABC, se citește  $AB*10^C$  [pF]. De exemplu 101=  $10*10^1=100pF$ .
  - Se măsoară folosind modul „capacitate” al multimetrului numeric (DMM=Digital MultiMeter) valoarea  $C_{DMM}$
  - Apoi se măsoară la LCR-metru. Se trece în modul **MODE -> C/D**, model serie (**CIRCUIT->SERIES**) și se notează valorile  $C_s$  și D. Se selectează apoi modelul paralel (**CIRCUIT -> PARALL**) și se notează valoarea  $C_p$ . Valoarea lui D este aceeași. Se calculează  $Q = \frac{1}{D}$ .
- Cum sînt în general factorii de calitate ai condensatoarelor? ce tip de condensator are Q cel mai mare ? Cum sînt valorile  $C_s$  și  $C_p$ ? De ce? Dintre cele două, ce valoare măsoară DMM?

#### b) măsurarea inductanțelor

Se măsoară inductanța existentă la masă la LCR-metru (*Atenție! Inductanțele disponibile în laborator arată ca niște rezistențe un pic mai groase, marcate în codul culorilor*). Se citește valoarea nominală (în codul culorilor).

Se trece în modul **MODE -> L/Q** și se măsoară pentru inductanță modelul serie ( $L_s$  și Q), (**CIRCUIT->SERIES**), și modelul paralel ( $L_p$  și Q), (**CIRCUIT -> PARALLEL**). Se determină valoarea rezistenței  $R_s$  din definiția factorului de calitate. Se calculează  $Q_{calc}$  folosind relația de legătură între modelul serie și modelul paralel (relația 1). Se compară Q cu  $Q_{calc}$ .

Cum sînt, în general, valorile Q uzuale la bobine față de cele de la condensatoare (nu ne referim la cazuri speciale)?

Se măsoară bobina (**MODE -> L/Q, CIRCUIT->SERIES**), la frecvențele  $f_1 = 1kHz, f_2 = 10kHz, f_3 = 33kHz, f_4 = 66kHz, f_5 = 100kHz$ . Frecvența se modifică apăsînd tasta **FREQ**, se introduce valoarea dorită în KHz și apoi se apasă tasta **ENTER**. Cum variază L cu frecvența ? Explicați rezultatele obținute. Modelul reactorului disipativ (L,R) este suficient pentru a modela teoretic acest efect? Cum trebuie completat modelul? Desenați schema echivalentă a modelului completat.

c) Se măsoară inductanța (parazită) a unei rezistențe de valoare mică (<100Ω) disponibilă (**MODE -> L/Q, CIRCUIT->SERIES**) la frecvența de 100KHz. Care este cauza principală a apariției inductanței parazite la rezistențele de acest tip ?

#### 4. Măsurarea unui grup RC

Se măsoară un grup RC serie, realizat pe placa de test, la frecvențele de 1KHz și 100KHz. Se va folosi un condensator de valoare mare ( $\geq 47nF$ ) și o rezistență de 22...56Ω. Se notează valorile lor nominale. Pentru grupul rezultat, se măsoară capacitatea în **MODE -> C/D** :  $C_s, C_p$  și D. Se determină Q folosind valoarea măsurată pentru D. Se calculează  $Q_{calc}$  folosind relația de legătură între modelul serie și modelul paralel (relația 1). Se compară  $Q_{calc}$  cu Q.

Se determină rezistența grupului RC: se trece în modul de afișare **MODE -> C/R** și se determină valoarea rezistenței pentru modelul serie ( $R_s$ ) respectiv modelul paralel ( $R_p$ ).

Urmărind tabelul, care dintre valorile ( $C_s, C_p$ ) respectiv ( $R_s, R_p$ ) variază mai mult cu frecvența, și de ce ?

**Indicație:** circuitul fizic realizat este serie. Măsurarea în mod serie (**SERIES**) a unui circuit serie este măsurarea unui circuit real. În schimb, măsurarea în mod paralel (**PARALL.**) este măsurarea unui circuit echivalent. Argumentați pe această bază, care dintre valori variază cu frecv. și de ce.

#### 5. Măsurători asupra unui grup LC serie

a) Se măsoară comportarea în frecvență a unui grup LC serie, realizat pe placa de test. Se folosește bobina disponibilă și condensatorul de valoare mare ( $\geq 47nF$ ). Mai întîi se măsoară separat cele 2 componente L,C la LCR-metru la frecvența de 1KHz, și se calculează frecvența de rezonanță  $f_{r \text{ calc}}$  (relația 3). Dacă aceasta nu este în intervalul (5, 66KHz), se aleg alte valori L,C.

Se marchează aproximativ valoarea acestei frecvențe sub forma unui asterisc \* pe „axa” frecvențelor, reprezentată de linia orizontală de sus a tabelului.

Se măsoară, pe rând, inductanța (echivalentă) și apoi capacitatea (echivalentă) a circuitului LC serie la următoarele frecvențe:  $f_1=1kHz$ ,  $f_2=5kHz$ ,  $f_3=12kHz$ ,  $f_4=30kHz$ ,  $f_5=66kHz$ ,  $f_6=100kHz$ . Măsurătorile se vor face în modurile de măsură **MODE -> L/Q, CIRCUIT->SERIES**, respectiv **MODE -> C/D, CIRCUIT->SERIES**.

Ce se întâmplă cu natura impedanței echivalente a grupului (inductivă sau capacitivă) atunci când frecvența de măsură depășește frecvența de rezonanță (punctul îngroșat desenat de voi) ?

#### b) Determinarea factorului de calitate la rezonanță

Se completează circuitul cu o rezistență R de aproximativ 33...60  $\Omega$  a.î. să devină un circuit RLC serie. Se conectează circuitul la bornele generatorului precum în fig. 3. Se conectează osciloscopul la bornele C pentru a măsura  $U_C$ . Desenați schema cu valorile pieselor.

**Indicație:** *dpdv teoretic un circuit RLC serie se poate realiza punând componentele în orice ordine, de exemplu LCR, CLR etc. Dpdv practic observați că afit generatorul cât și osciloscopul folosesc mușe BNC la care ecranul exterior (cilindrul metalic) este conectat la împământarea aparatului (și toate împământările aparatelor sînt conectate împreună prin ștekerile de priză de tip „schuko”). Aceasta corespunde schemei din fig. 3 în care condensatorul și generatorul au o bornă comună, și anume cea de jos (masa=împământarea). Dacă, însă, ați încerca conectarea în ordinea RCL (de exemplu), s-ar constata că L are o bornă comună cu generatorul, nu C. În acest caz, nu ar mai fi posibilă măsurarea  $U_C$  cu osciloscopul care are mușe BNC, căci conectînd borna de masă a osciloscopului la borna comună L,C s-ar scurtcircuita condensatorul. Măsurarea ar fi posibilă doar cu un aparat flotant cum este voltmetrul numeric de pe masă, la care nici una din cele 2 borne nu este conectată la împământarea aparatului.*

Se măsoară  $Q_C$  al condensatorului la rezonanță astfel:

- Se conectează circuitul la generator, se reglează acesta la o amplitudine  $U_{pp}=400mV_{pp}$  și o frecvență  $f=f_{calc}$  calculată pt. circ. LC (f. de rezonanță nu este afectată de prezența R).
- Se conectează osciloscopul pentru a măsura  $U_C$  (atenție la indicația anterioară). Se reglează fin frecvența de la generator (tastele săgeți ◀▶ și reglajul rotativ) pînă cînd amplitudinea tensiunii  $U_C$  atinge maximul. Se notează  $U_{Cmax}$
- Se conectează osciloscopul pt. a măsura amplitudinea de la generator  $U_{alim}$
- Se calculează  $Q_C$  din val. măsurate (relația (2)).

**Observație:** *la rezonanță, reactanța condensatorului și bobinei se anulează reciproc și impedanța echivalentă din circuit este doar R (la care se adaugă rezistența internă a generatorului, care este 50 $\Omega$ ). Rezistențele fiind mici, s-ar putea ajunge la intensități mari de curent care să ardă bobina, care este de putere mică. Acesta este motivul pt. care s-a ales o tensiune de alimentare foarte mică.*

#### c) determinarea Q prin metoda dezacordului de frecvență

Se folosește principiul ilustrat în fig. 4. Se reconectează osciloscopul pentru măsurarea  $U_C$ . Față de frecvența de rezonanță  $f_{r,măs}$  se caută cele 2 frecvențe  $f_1$  și  $f_2$  la care amplitudinea scade

la -3dB la stînga și dreapta maximului. (valoarea  $0.707 \cdot U_{Cmax}$ ). Se calculează banda la -3dB:  $B=f_2-f_1$ .

Se calculează  $Q_{dezacord} = f_{r,măs}/B$ .

#### Întrebări pregătitoare

1. Pentru o bobină se măsoară  $L_p=400mH$  și  $Q=50$ , la frecvența  $f=1kHz$ . Să se determine rezistența  $R_p$  și valoarea bobinei pentru modelul serie,  $L_s$ .
2. Să se calculeze factorul de calitate pentru un grup RC serie avînd  $C_s=10nF$  și  $R_s=50\Omega$ , la  $f=1kHz$ .
3. Să se calculeze factorul de calitate pentru un grup RC paralel avînd  $C_p=10nF$  și  $R_s=1M\Omega$ , la frecvența 1kHz.
4. Se dă un grup LC cu  $L=1mH$  și  $C=100/4\pi^2 nF$ . Să se calculeze frecvența de rezonanță a grupului.
5. Se dă un grup LC cu  $L=10mH$  și  $C=1/4\pi^2 nF$ . Să se calculeze impedanța circuitului la  $f=1kHz$
6. Pentru o bobină se măsoară  $L_s=10mH$  și  $Q=10$ , la frecvența  $f=1kHz$ . Să se determine rezistența  $R_s$  și valoarea bobinei pentru modelul paralel,  $L_p$ .
7. Pentru un condensator se măsoară  $C_s=200nF$  și  $Q=1000$ , la frecvența  $f=10kHz$ . Să se determine rezistența  $R_s$  și tangenta unghiului de pierderi,  $D=tg\delta$ .
8. Se măsoară o rezistență folosind conexiunea bipolară (doar două terminale). Valoarea rezistenței este  $R=50\Omega$ . Rezistența cablurilor este de 0,5 $\Omega$ . Să se determine eroarea sistematică făcută la măsurarea rezistenței.
9. Pentru o impedanță inductivă se măsoară  $L_p=202mH$  și  $L_s=200mH$ . Să se determine factorul de calitate al impedanței.
10. Se dă un grup LC care are  $L=10mH$  și  $C=1nF$ . Să se calculeze frecvența de rezonanță a circuitului.
11. Pentru circuitul din figura 9 să se determine relația dintre rezistența  $R_x$  și tensiunea de ieșire.
12. Pentru circuitul din figura 9 să se determine domeniul de măsură pentru rezistența  $R_x$ , dacă tensiunea de alimentare este de  $\pm V_{cc} = \pm 5V$ , rezistența  $R_1=10k\Omega$  iar voltmetrul are  $U_{CS}=10V$ .
13. Să se determine eroarea pe care o face voltmetrul din figura 9 la măsurarea unei rezistențe  $R_x=500\Omega$ , dacă sursa de tensiune este  $U_{re}=5V \pm 1\%$ , rezistența  $R_1=5k\Omega \pm 1\%$ , iar voltmetrul are  $U_{CS}=10V$  și clasă de precizie  $C=0,5\%$ .
14. Un grup LC are  $L=1mH$  și  $C=1nF$ . Să se determine frecvența de rezonanță a grupului. Ce tip de impedanță va indica LCR metru pentru o frecvență mai mare decît frecvența de rezonanță?
15. O inductanță are  $L=1mH$  și capacitatea parazită  $C_p=30pF$ . Ce va indica un LCR metru pentru această inductanță la frecvența  $f=100kHz$ ?
16. Pentru circuitul din figura 3 se cunosc  $E=10V$ ,  $R=5k\Omega$ . Voltmetrul are  $U_{CS}=3V$ . Indicația voltmetrului este  $U=1V$ . Să se determine  $R_x$  și  $R_{CS}$  - rezistența de capăt de scară.